

inoréa

Automatismes & Industrie



VARIATEUR DE FREQUENCE VFR-050

EXEMPLES D'APPLICATIONS

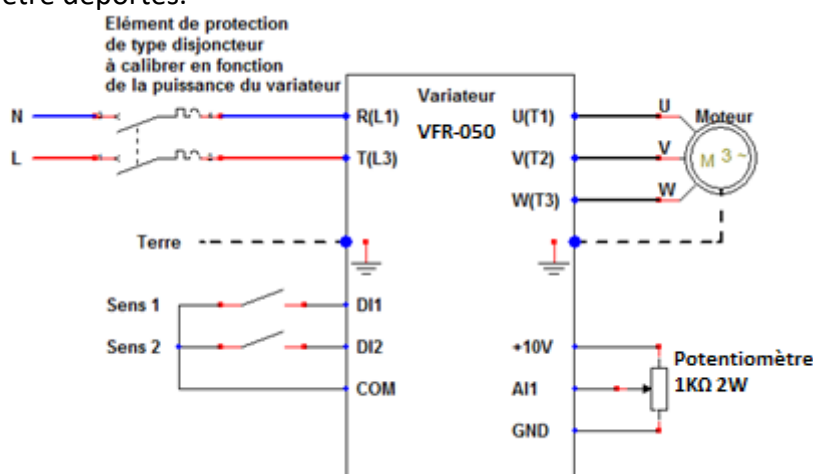
Inoréa Automatismes et Industrie
9 rue du Lugan
33130 BEGLES
contact@inorea.com
www.inorea.com

Table des matières

1. Standard	3
2. Démarrage direct.....	3
3. Compresseur	4
4. Pont élévateur de type mécanique à colonnes.....	5
5. Pont élévateur de type hydraulique.....	6
6. Tour	7

1. Standard

Application standard avec pilotage des sens de rotation et de la vitesse par contacts et potentiomètre déportés.

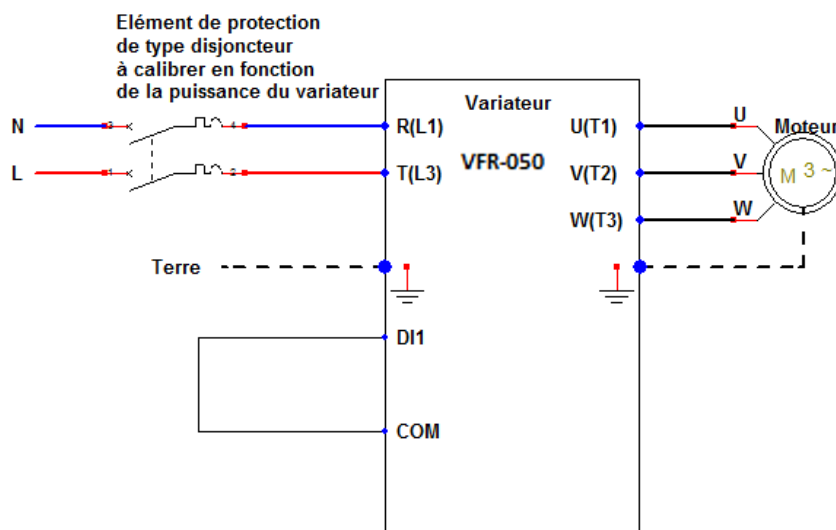


Exemple de câblage avec un variateur Mono-Tri. Possible aussi en Tri-Tri.

Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	2
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	10 sec
F0.14	Temps de décélération	10 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1
F1.01	Configuration Entrée DI2	2

2. Démarrage direct

Rotation du moteur dès la mise sous tension du variateur pour des applications nécessitant un fonctionnement permanent ou un redémarrage après une coupure d'énergie. (Exemples : ventilation ou pompage).

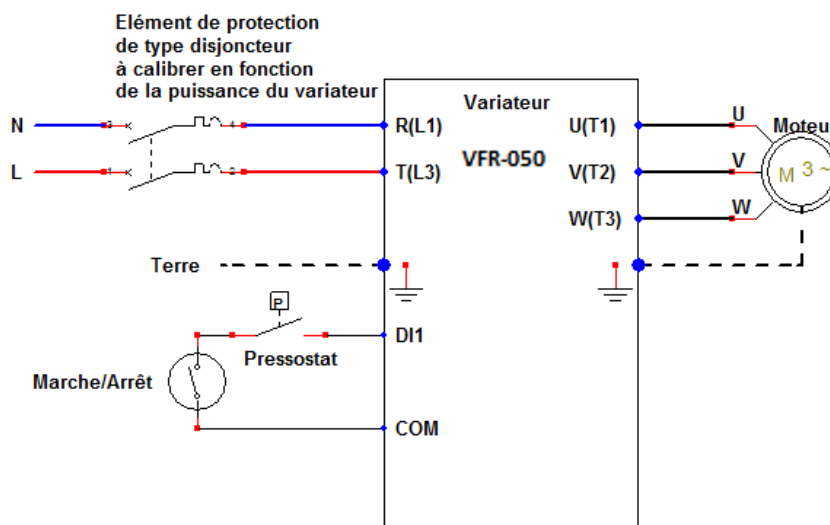


Exemple de câblage avec un variateur Mono-Tri. Possible aussi en Tri-Tri.

Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	10 sec
F0.14	Temps de décélération	10 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1

3. Compresseur

Démarrage et arrêt du moteur par le contact électrique du pressostat d'origine.



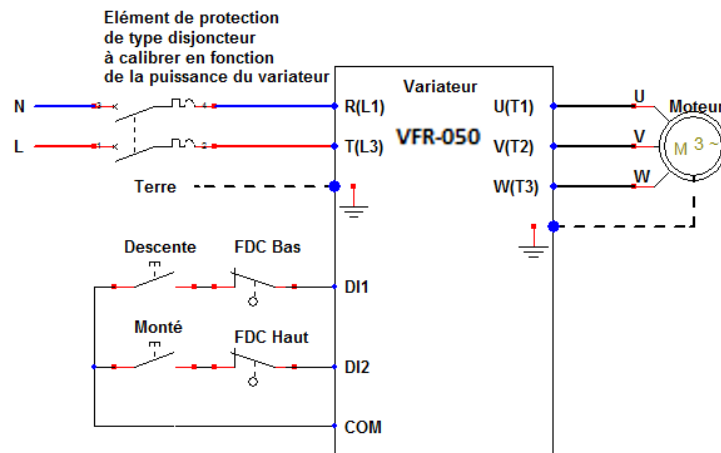
Exemple de câblage avec un variateur Mono-Tri. Possible aussi en Tri-Tri.

Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	3 sec
F0.14	Temps de décélération	2 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1



Faites attention au 1^{er} essai au bon sens de rotation de l'ensemble

4. Pont élévateur de type mécanique à colonnes

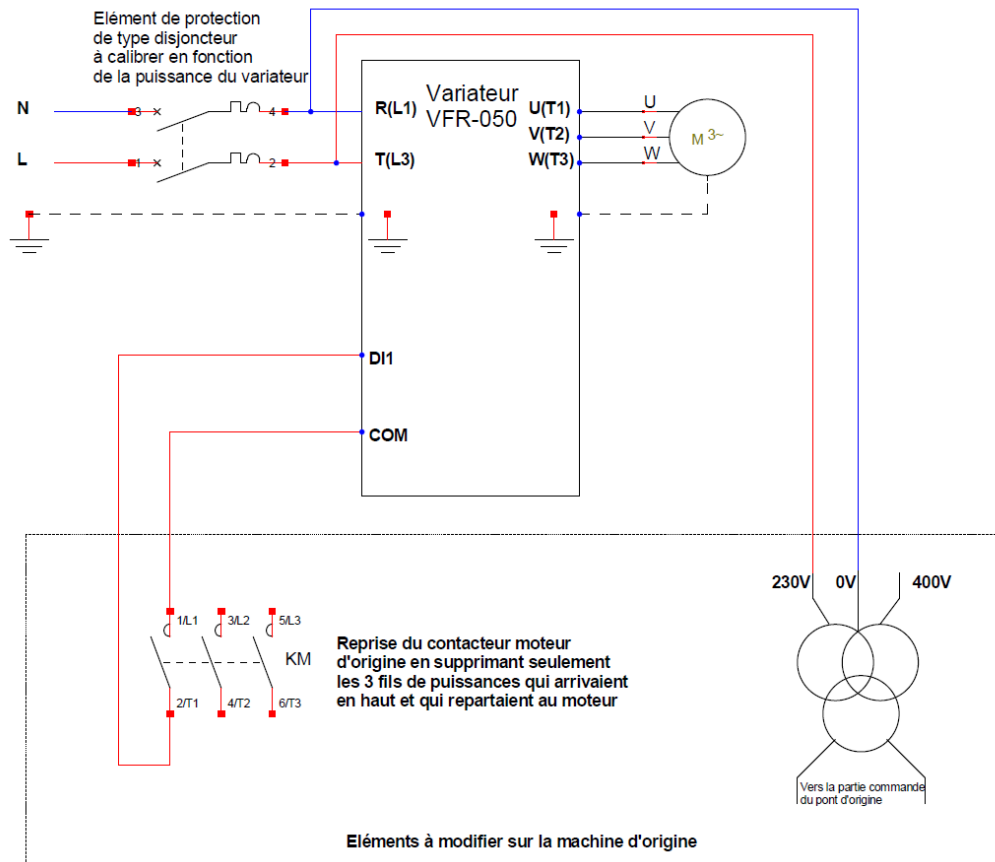


Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	3 sec
F0.14	Temps de décélération	0.5 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1
F1.01	Configuration Entrée DI2	2



Faites attention au 1^{er} essai au bon sens de rotation de l'ensemble.

5. Pont élévateur de type hydraulique



Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	3 sec
F0.14	Temps de décélération	0.5 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1

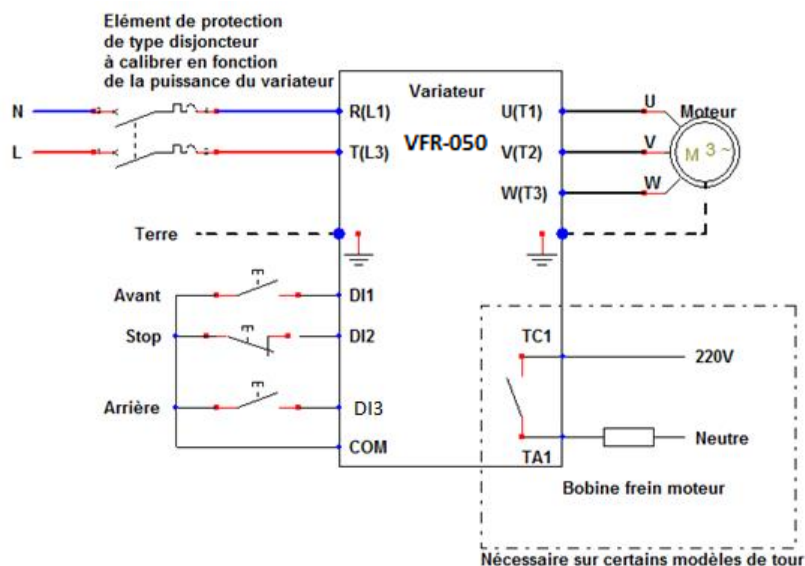
Faites attention au 1^{er} essai au bon sens de rotation du groupe hydraulique.

6. Tour

Pilotage des 2 sens de rotation et de l'arrêt par impulsion.

Possibilité de piloter un frein-moteur à manque de courant.

Possibilité d'injecter du courant continu dans le moteur en fin de décélération afin de figer l'arbre de rotation.



Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	5 sec
F0.14	Temps de décélération	3 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1
F1.01	Configuration Entrée DI2	3
F1.02	Configuration Entrée DI3	2
F1.10	Mode de pilotage 3 fils type 1	2
	OPTION AVEC FREIN	
F2.02	Sortie relais TA1, TB1, TC1	1
F3.08	Fréquence début freinage	10 Hz
F3.09	Temps d'attente avant injection du courant continu	0.0 sec
F3.10	Puissance d'injection	30%
F3.11	Temps d'injection du courant continu	1 sec